

Concours National d'admission 1987

MATHEMATIQUES I

Algèbre et analyse

L'épreuve est constitué d'un exercice et d'un problème

EXERCICE

$\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ désigne l'ensemble des matrices carrées d'ordre 3 à coefficients réels. On rappelle que $(\mathfrak{M}_3(\mathbb{R}), +, \times)$ (où $+$ et \times désignent respectivement l'addition et la multiplication des matrices) est un anneau dont l'élément unité est :

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

I. On note $M = \begin{pmatrix} -5 & 0 & -6 \\ 3 & 1 & 3 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix}$

1° Calculer $A = \frac{1}{3}(M - I)$ puis A^2 .

2° Par convention, on note $M^0 = I$. Démontrer qu'il existe une suite $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ telle que :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad M^n = I + u_n A$$

avec : $\forall n \in \mathbb{N}, \quad u_{n+1} = -2u_n + 3$

3° Calculer u_n en fonction de n et donner l'expression de M^n en fonction de n .

II. Soit

$$J = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

1° Calculer J^2 ; en déduire que J n'est pas inversible dans $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$.

2° On considère $E = \{aI + bJ, \quad (a, b) \in \mathbb{R}^2\}$

- a) Montrer que E est stable pour la multiplication des matrices.
- b) Quels sont les éléments de E admettant dans E un symétrique pour la multiplication.
- c) Résoudre dans E les équations suivantes :

$$\begin{aligned} X^2 &= I \\ X^2 &= X \end{aligned}$$

3° On se propose de calculer M^n à l'aide de J .

- a) Montrer que M appartient à E .
- b) En utilisant la formule du binôme de Newton, en déduire que :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad M^n = [1 - (-2)^n]J + (-2)^n I$$

III. L'espace vectoriel $(\mathbb{R}^3, +, \cdot)$ est rapporté à sa base canonique $B = (e_1, e_2, e_3)$. Soit j l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans B est J .

- 1° Déterminer, à l'aide de la méthode du pivot de Gauss, une forme réduite de J .
En déduire la dimension de l'image de j et de celle de son noyau.
- 2° Donner une base de l'image de j ainsi qu'une base de son noyau.
- 3° Montrer que, pour tout vecteur x de \mathbb{R}^3 , $v = x - j(x)$ appartient au noyau de j .
En déduire que tout vecteur de \mathbb{R}^3 s'écrit :

$$x = s + v$$

s appartenant à l'image de j et v au noyau de j .

Vérifier que l'intersection de l'image et du noyau est réduite au vecteur nul et en déduire l'unicité du couple (s, v)

PROBLEME

A. On rappelle que \mathcal{F} , ensemble des applications de \mathbb{R}_+^\times vers \mathbb{R} , muni de l'addition des applications (noté $+$) et de la multiplication par les réels (noté \cdot) est un espace vectoriel sur \mathbb{R} .

Soit $E = \{f \in \mathcal{F}, \forall x \in \mathbb{R}_+^\times, f(x) = ax + bx(\ln x)^2, (a, b) \in \mathbb{R}^2\}$

et $F = \{g \in \mathcal{F}, \forall x \in \mathbb{R}_+^\times, g(x) = \alpha + \beta \ln x + \gamma(\ln x)^2, (\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3\}$

1° Montrer que E et F sont des sous-espaces vectoriels de $(\mathcal{F}, +, \cdot)$. Donner une base B de E et une base B' de F .

2° Soit $f \in E$.

- a) Montrer que f est dérivable sur \mathbb{R}_+^\times .
- b) Etablir que $f' \in F$.
- c) Prouver que l'application D qui à f associe f' est un élément de $\mathcal{L}(E, F)$
- d) Donner la matrice de D relativement aux bases B et B'

3° Soit $k : \mathbb{R}_+^\times \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto x[1 - (\ln x)^2]$

- a) Montrer que k est un élément de E et donner ses coordonnées dans B .
- b) Déterminer la fonction dérivée k' .

B. Soit $h : \mathbb{R}_+^\times \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto \begin{cases} x[1 - (\ln x)^2] & \text{si } x > 0 \\ 0 & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

On note (\mathcal{C}) la courbe représentative de h dans le plan rapporté à un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) (unité : 5 cm)

- 1° a) Etudier la continuité et la dérivabilité de h sur \mathbb{R}_+ .
- b) Résoudre dans \mathbb{R}_+^\times l'inéquation :

$$-(\ln x)^2 - 2 \ln x + 1 \geq 0$$

c) Déterminer le sens de variation de h .

- 2° a) Quelle est la nature de la branche infinie de (\mathcal{C}) ?
- b) Etudier la concavité de h .
- c) Donner une équation de la tangente à (\mathcal{C}) au point d'inflexion.

3° Construire (\mathcal{C}) .

4° Soit $F : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto \int_{1/e}^x h(t) dt$$

- a) Montrer que F est continue sur \mathbb{R}_+ .
- b) Calculer $F(x)$ pour $x > 0$, en déduire $F(0)$
- c) Soit :

$$A = \{M(x, y), \quad 0 \leq x \leq e \quad \text{et} \quad |y| \leq |h(x)|\}$$

Calculer en cm^2 l'aire de A .

5° Démontrer que pour tout entier naturel n supérieur ou égal à 2, on a :

$$\forall x \in \mathbb{R}_+^\times, \quad h^{(n+2)}(x) = (-1)^{n+1} \frac{2}{x^{n+1}} (n!) \left[\ln x - \sum_{p=2}^n \frac{1}{p} \right]$$

où $h^{(n+2)}$ désigne la dérivée d'ordre $n+2$ de h .

C. 1° a) Soit $x \in \mathbb{R}_+^\times$. Montrer qu'il existe θ tel que :

$$\theta \in]0, 1[\quad \text{et} \quad h(x) = xh'(\theta x)$$

b) Démontrer que θ est solution de l'équation :

$$(\ln \theta)^2 + 2(\ln x + 1) \ln \theta + 2 \ln x = 0$$

c) Résoudre cette équation. On note θ_1 et θ_2 les solutions ($\theta_1 < \theta_2$).

2° a) Donner la valeur de $\ln \theta_1 + \ln \theta_2$ et de $(\ln \theta_1) \times (\ln \theta_2)$.

b) Montrer que pour $x > 1$, θ_1 et θ_2 appartiennent à $]0, 1[$.

c) Etablir que pour $x \leq 1$, θ_1 est élément de $]0, 1[$ et θ_2 appartient à $[1, +\infty[$.

D. Soit $\varphi : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$ (où \exp est la fonction exponentielle)

$$x \mapsto \begin{cases} \exp\left(1 - \ln x - \sqrt{1 + (\ln x)^2}\right) & \text{si } x > 0 \\ \frac{1}{e} & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

1° a) Montrer que φ est continue en 0.

b) φ est-elle dérivable en 0 ?

c) Calculer $\lim_{+\infty} \varphi$.

2° a) Etudier les variations de φ .

b) Construire la représentation graphique (Γ) de φ dans le repère de la partie B.

3° Soient M et N les points d'abscisse x ($x > 0$) appartenant respectivement à $(\mathcal{C}) \cap (\Gamma)$: H et K désignent les projections orthogonales respectives de N sur l'axe (O, \vec{i}) et l'axe (O, \vec{j}) . On note P le point de coordonnées $(0; 1)$

a) On désigne par (Δ) la parallèle à la droite (PH) passant par K . Déterminer les coordonnées de l'intersection L de (Δ) et de l'axe (O, \vec{i}) .

b) Soit M_1 le point de (\mathcal{C}) de même abscisse que L . Démontrer que la tangente en M_1 à (\mathcal{C}) est parallèle à la droite (OM) . On illustrera cette question 3° sur le graphique en donnant à x la valeur 1.